

Algorithmen und Datenstrukturen (ESE)  
Entwurf, Analyse und Umsetzung von  
Algorithmen (IEMS)  
WS 2014 / 2015

Vorlesung 9, Donnerstag 18. Dezember 2014  
(Teile und Herrsche, Mastertheorem)

Junior-Prof. Dr. Olaf Ronneberger  
Image Analysis Lab  
Institut für Informatik  
Universität Freiburg

# Blick über die Vorlesung heute

---

- Organisatorisches
  - Rückmeldungen zum Ü8 Cache-Effizienz
- Teile und Herrsche
  - Kurze Wiederholung: Prinzip
  - Beispiel Maximale Teilsumme
  - Laufzeitanalyse für Rekursionsalgorithmen
  - Mastertheorem – der Hauptsatz der Laufzeitfunktionen

# Rückmeldungen Ü8 (Cache Effizienz)

---

# Teile und Herrsche

---

- Prinzip
- Maximale Teilsumme
  - erste Lösungsansätze
  - Teile-und-Herrsche-Ansatz
  - Laufzeit
- Rekursionsgleichungen
  - Substitutionsmethode
  - Rekursionsbaum-Methode
  - Mastertheorem

# Prinzip

---

- **Teile** das Gesamtproblem in kleinere Teilprobleme auf.
- **Herrsche** über die Teilprobleme durch rekursives Lösen. Wenn die Teilprobleme klein sind, löse sie direkt.
- **Verbinde** die Lösungen der Teilprobleme zur Lösung des Gesamtproblems.
  
- **rekursive** Anwendung des Algorithmus auf immer kleiner werdende Teilprobleme
- **direkte** Lösung eines hinreichend kleinen Teilproblems

- Prinzip
- Maximale Teilsumme
  - erste Lösungsansätze
  - Teile-und-Herrsche-Ansatz
  - Laufzeit
- Rekursionsgleichungen
  - Substitutionsmethode
  - Rekursionsbaum-Methode
  - Mastertheorem

# Maximale Teilsumme

---

- Eingabe: Folge  $X$  von  $n$  ganzen Zahlen
- Ausgabe: Maximale Summe einer zusammenhängenden Teilfolge von  $X$  und deren Index-Grenzen

- Eingabe:

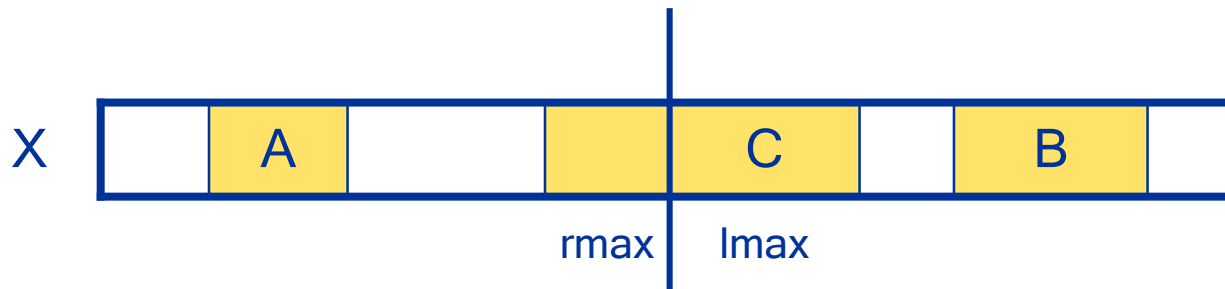
Index	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
Wert	31	-41	59	26	-53	58	97	-93	-23	84

- Ausgabe: 187, 2, 6

- Prinzip
- Maximale Teilsumme
  - erste Lösungsansätze
  - Teile-und-Herrsche-Ansatz
  - Laufzeit
- Rekursionsgleichungen
  - Substitutionsmethode
  - Rekursionsbaum-Methode
  - Mastertheorem

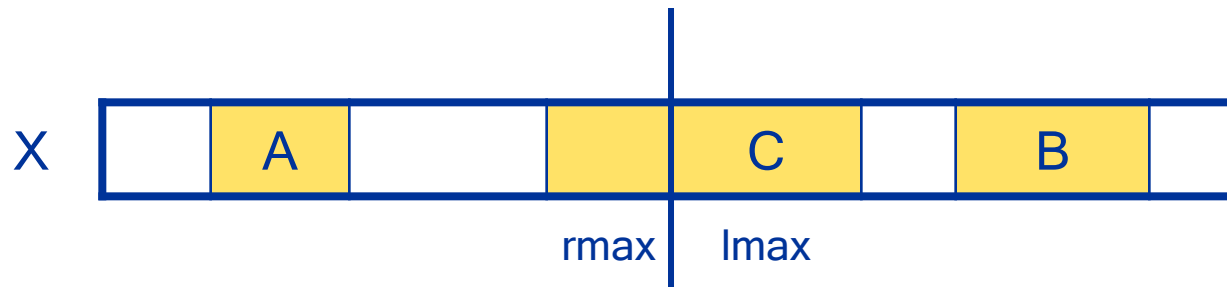


- Löse das Problem für die linke und rechte Hälfte von  $X$ .
- Setze die Teillösungen zur Gesamtlösung zusammen.



- Maximum liegt entweder in der linken Hälfte (A) oder in der rechten Hälfte (B)
- Maximum kann auch an der Grenze der Hälften liegen (C).
- Für C müssen  $r_{\max}$  und  $l_{\max}$  bestimmt werden.
- Gesamtlösung ist Maximum von A, B, C.

- Kleine Probleme werden direkt gelöst:  $n=1 \Rightarrow \text{Max} = X(0)$
- Große Probleme werden in zwei Teilprobleme zerlegt und rekursiv gelöst. Teillösungen A und B werden geliefert.



- Um Teillösung C zu ermitteln, werden rmax und lmax für die Teilprobleme bestimmt.
- Die Gesamtlösung ergibt sich als das Maximum von A, B, C.

# Implementierung

`maxSubArray (X, u, o)` *X sollte eine Referenz / ein Pointer sein.*

```
if (u == o) then return X(u);
```

Trivialfall,  
Feld mit nur einem Element  
(Rekursionsabbruch)

```
m = (u+o) / 2;
```

```
A = maxSubArray (X, u, m);
```

```
B = maxSubArray (X, m+1, o);
```

Lösungen A und B für  
die beiden Teilfelder  
(Rekursion)

```
C1 = rmax (X, u, m);
```

```
C2 = lmax (X, m+1, o);
```

rmax und lmax für  
den Grenzfall C

```
return max (A, B, C1+C2);
```

Lösung ergibt sich als  
Maximum aus A, B, C

Für mehr Übersichtlichkeit wird nur das Maximum, nicht die Indexgrenzen berücksichtigt.

# Java-Implementierung

```
public class MaxSubArray {  
  
    public static void main(String[] args) {  
    }  
  
    public int maxSubArray(int[] X, int u, int o) {  
  
        if (u == o) {  
            return X[u];  
        }  
  
        int m = (u + o) / 2;  
        int A = maxSubArray(X, u, m);  
        int B = maxSubArray(X, m + 1, o);  
  
        int C1 = rmax(X, u, m);  
        int C2 = lmax(X, m + 1, o);  
  
        return max(A, B, C1 + C2);  
    }  
}
```

# Alternativer Trivialfall

---

```
maxSubArray (X, u, o)
```

```
if (u == o) then return X(u);
```

```
if (u+1==o) then  
    return max (X(u), X(o), X(u)+X(o));
```

```
m = (u+o) / 2;
```

```
A = maxSubArray (X, u, m);
```

```
B = maxSubArray (X, m+1, o);
```

```
C1 = rmax (X, u, m);
```

```
C2 = lmax (X, m+1, o);
```

```
return max (A, B, C1+C2);
```

# Java-Implementierung

```
public int maxSubArrayAlternative(int[] X, int u, int o) {  
  
    if (u == o) {  
        return X[u];  
    }  
  
    if (u + 1 == o) {  
        return max(X[u], X[o], X[u] + X[o]);  
    }  
  
    int m = (u + o) / 2;  
    int A = maxSubArrayAlternativ(X, u, m);  
    int B = maxSubArrayAlternativ(X, m + 1, o);  
  
    int C1 = rmax(X, u, m);  
    int C2 = lmax(X, m + 1, o);  
  
    return max(A, B, C1 + C2);  
  
}
```

# Implementierung - max

---

```
max (a, b, c)
```

```
if (a > b) then  
    if (a > c) then  
        return a;  
    else  
        return c;  
else  
    if (c > b) then  
        return c;  
    else  
        return b;
```

# Java-Implementierung

---

```
public int max(int a, int b, int c) {  
  
    if (a > b) {  
        if (a > c) {  
            return a;  
        } else {  
            return c;  
        }  
    } else {  
        if (c > b) {  
            return c;  
        } else {  
            return b;  
        }  
    }  
}
```



# Alternative Implementierung – max

---

max (a, b)

```
if (a > b) then  
    return a;  
else  
    return b;
```

max (a, b, c)

```
return max (max (a, b), c);
```

# Java-Implementierung

---

```
public int max2(int a, int b) {  
  
    if (a > b) {  
        return a;  
    } else {  
        return b;  
    }  
}  
  
public int max3(int a, int b, int c) {  
  
    return max2(max2(a, b), c);  
}
```

# Implementierung - lmax

---

```
lmax (X, u, o)
```

```
lmax = X(u);
```

```
summe = X(u);
```

```
for i=u+1 to o do
```

```
  begin
```

```
    summe = summe + X(i);
```

```
    if (summe > lmax) lmax = summe;
```

```
  end
```

```
return lmax;
```

# Java-Implementierung

```
public int lmax(int[] X, int u, int o) {  
  
    int lmax = X[u];  
    int summe = X[u];  
    for (int i = u + 1; i <= o; i++) {  
        summe = summe + X[i];  
        if (summe > lmax) {  
            lmax = summe;  
        }  
    }  
    return lmax;  
}
```

```
public int rmax(int[] X, int u, int o) {  
  
    int rmax = X[o];  
    int summe = X[o];  
    for (int i = o - 1; i >= u; i--) {  
        summe = summe + X[i];  
        if (summe > rmax) {  
            rmax = summe;  
        }  
    }  
    return rmax;  
}
```

# Illustration - lmax

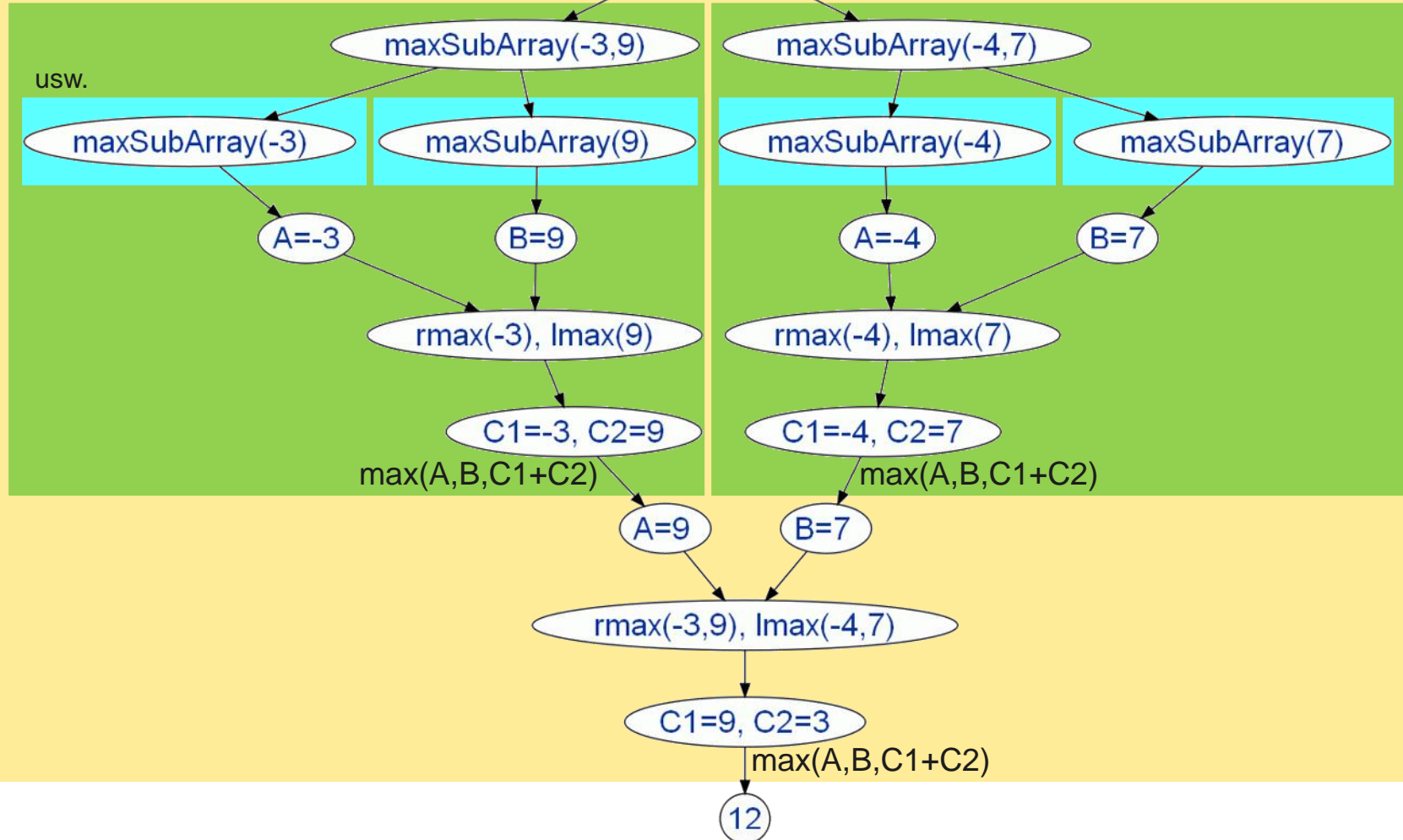
i	u	u+1	...	...	o-1	o
X	58	-53	26	59	-41	31
summe	58	5	31	90	49	80
lmax	58	58	58	90	90	90

- lmax und summe werden mit X(u) initialisiert
- X wird durchlaufen von u bis o
- summe wird aktualisiert
- lmax wird aktualisiert, wenn summe > lmax

# Illustration - maxSubArray

Aufruf für Feld mit vier Elementen

Aufruf für zwei Felder mit zwei Elementen



- Prinzip
- Maximale Teilsumme
  - erste Lösungsansätze
  - Teile-und-Herrsche-Ansatz
  - Laufzeit
- Rekursionsgleichungen
  - Substitutionsmethode
  - Rekursionsbaum-Methode
  - Mastertheorem

# Laufzeit

`maxSubArray(X, u, o)`

$T(n)$  – Zahl der Schritte  
für Problemgröße  $n$

**if** `(u = o)` **then return** `X(u)` ;

$O(1)$

`m = (u+o) / 2 ;`

$O(1)$

`A = maxSubArray (X, u, m) ;`

$T(n/2)$

`B = maxSubArray (X, m+1, o) ;`

$T(n/2)$

`C1 = rmax (X, u, m) ;`

$O(n)$

`C2 = lmax (X, m+1, o) ;`

$O(n)$

**return** `max (A, B, C1+C2) ;`

$O(1)$



# Zahl der Schritte $T(n)$

$$T(n) = \begin{cases} \Theta(1) & n = 1 \\ 2 \cdot T\left(\frac{n}{2}\right) + \Theta(n) & n > 1 \end{cases}$$

Trivialfall

Lösung der Teilprobleme
Verbinden der Teillösungen

Rekursionsgleichung

- also existieren Konstanten  $a$  und  $b$  mit

$$T(n) \leq \begin{cases} a & n = 1 \\ 2 \cdot T\left(\frac{n}{2}\right) + b \cdot n & n > 1 \end{cases}$$

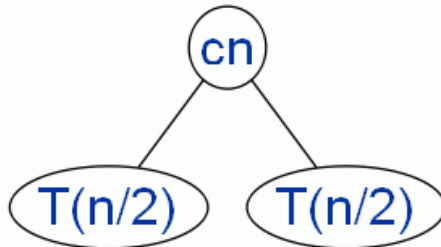
- Wir definieren  $c := \max(a, b)$ . dann gilt

$$T(n) \leq \begin{cases} c & n = 1 \\ 2 \cdot T\left(\frac{n}{2}\right) + c \cdot n & n > 1 \end{cases}$$

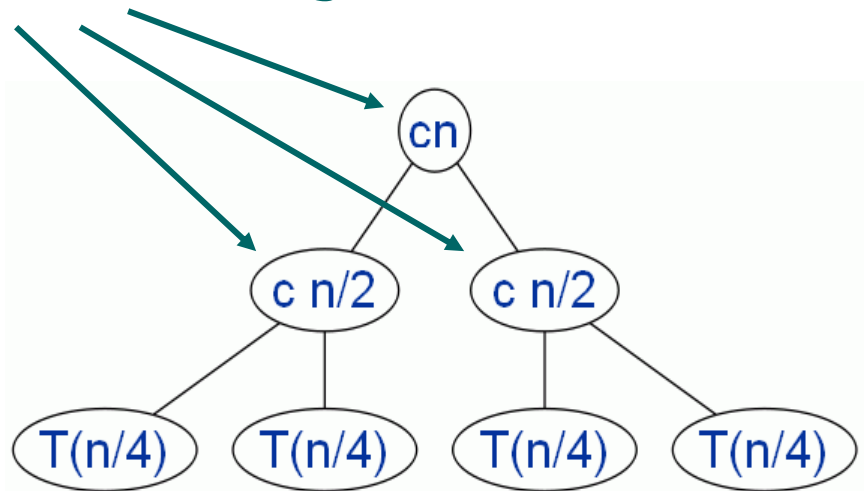
# Illustration von $T(n)$

## Verbinden der Teillösungen

$T(n)$



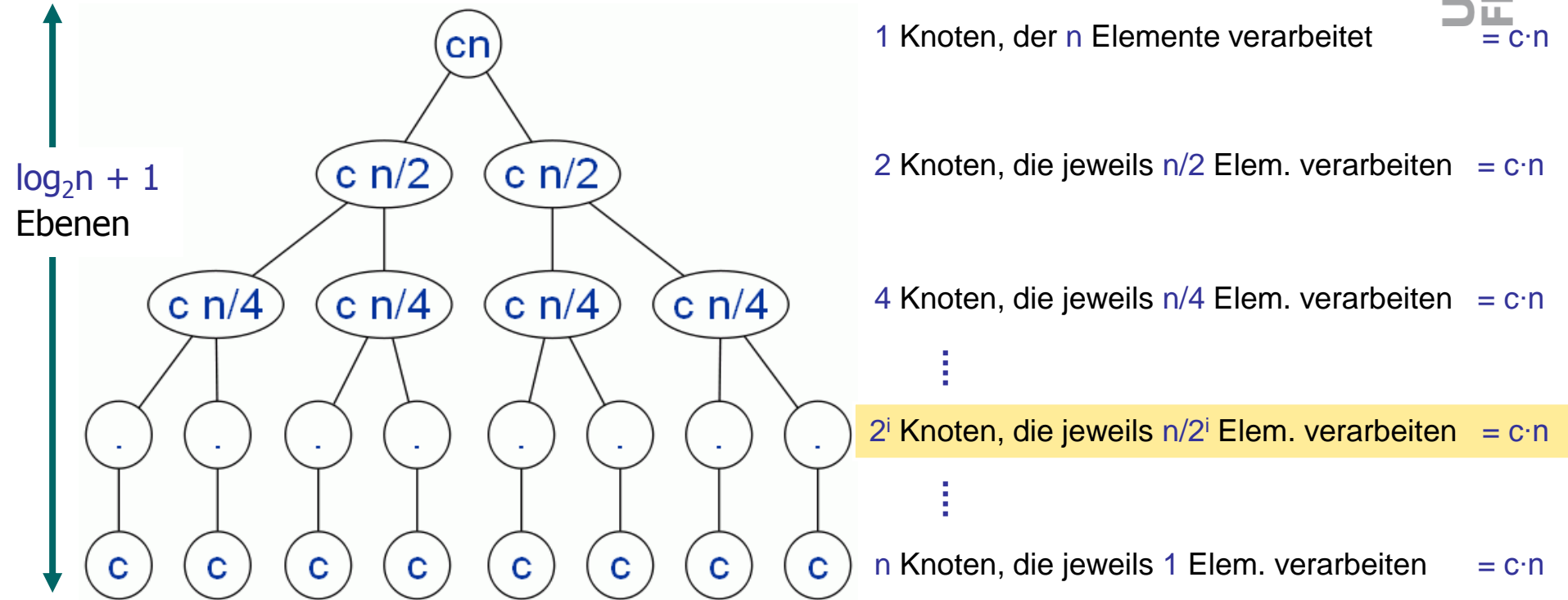
$$T(n) = 2 T(n/2) + cn$$



$$T(n/2) = 2 T(n/4) + c n/2$$

Lösen der Teilprobleme

# Illustration von $T(n)$



- oberste Ebene  $i=0$ , unterste Ebene bei  $2^i=n \rightarrow i = \log_2 n$ , Also insgesamt  $\log_2 n + 1$  Ebenen
- In jeder Ebene Kosten von  $c \cdot n$  (hier Kosten für Verbinden der Teillösungen und für das Lösen der trivialen Probleme gleich)
- $T(n) = cn \log_2 n + cn \in \Theta(n \log n)$  (Rekursionsbaum-Methode)

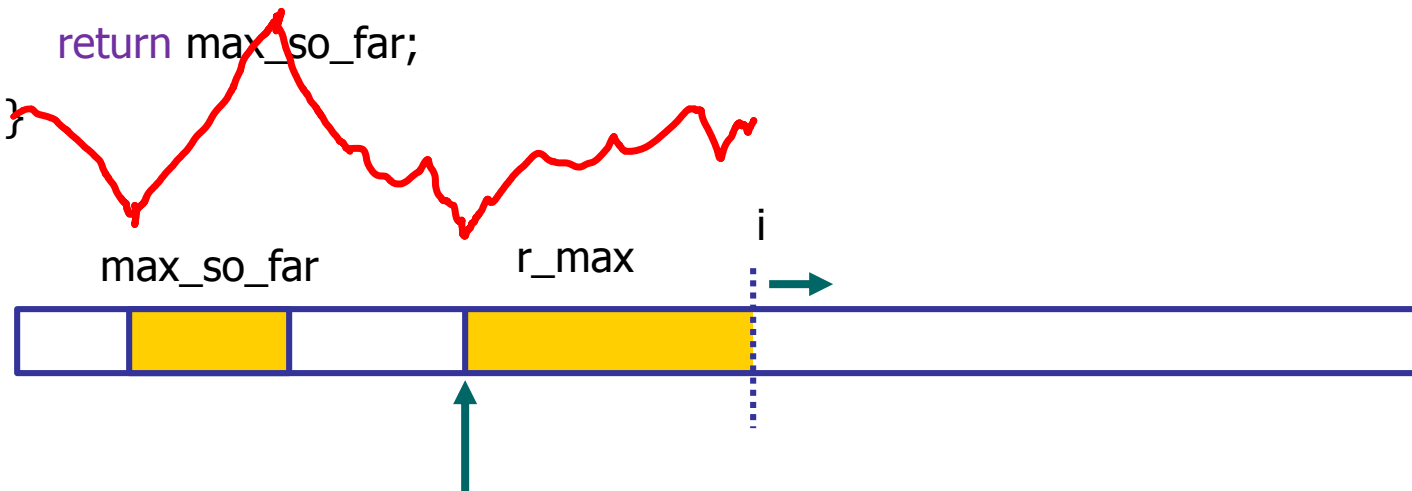
# Zusammenfassung Maximale Teilsumme

---

- Direkte Lösung war  $O(n^3)$
- Bessere Lösung mit inkrementeller Aktualisierung der Teilsummen war  $O(n^2)$
- Teile-und-Herrsche-Ansatz liefert  $O(n \log n)$
- Es gibt auch einen Ansatz mit  $O(n)$ , wenn man voraussetzen kann, dass die maximale Teilsumme positiv ist.

# Maximum Subarray in $O(n)$

```
int maxSubarray(std::vector<int> A) {  
    int r_max = 0;  
    int max_so_far = 0;  
    for (size_t i = 0; i < A.size(); ++i) {  
        r_max = std::max(0, r_max + A[i]);  
        max_so_far = std::max(max_so_far, r_max);  
    }  
    return max_so_far;  
}
```



Punkt, wo die Teilsumme  
zuletzt negativ wurde

- Prinzip
- Maximale Teilsumme
  - erste Lösungsansätze
  - Teile-und-Herrsche-Ansatz
  - Laufzeit
- Rekursionsgleichungen
  - Substitutionsmethode
  - Rekursionsbaum-Methode
  - Mastertheorem

# Rekursionsgleichungen...

- ... beschreiben die Laufzeit bei Rekursionen

$$T(n) = \begin{cases} f_0(n) & n = n_0 \\ a \cdot T\left(\frac{n}{b}\right) + f(n) & n > n_0 \end{cases}$$

Trivialfall für  $n_0$

Lösung von $a$ Teilproblemen mit reduziertem Aufwand $n/b$	Splitten und Verbinden der Teillösungen
---	---

- $n_0$  ist üblicherweise klein, oft ist  $f_0(n_0) \in \Theta(1)$
- üblicherweise  $a > 1$  und  $b > 1$
- Je nach Lösungstechnik wird  $f_0$  vernachlässigt.
- $T$  ist nur für ganzzahlige  $n/b$  definiert, was auch gern bei der Lösung vernachlässigt wird.

# Substitutionsmethode

- Lösung raten und mit Induktion beweisen
- Beispiel:  $T(n) = \begin{cases} 1 & n = 1 \\ 2 \cdot T\left(\frac{n}{2}\right) + n & n > 1 \end{cases}$
- Vermutung:  $T(n) = n + n \log_2 n$
- Induktionsanfang für  $n=1$ :  $T(1) = 1 + 1 \log_2 1 = 1$
- Induktionsschritt von  $n/2$  nach  $n$ :

$$\begin{aligned} T(n) &= 2 \cdot T\left(\frac{n}{2}\right) + n \\ &= 2 \cdot \left(\frac{n}{2} + \frac{n}{2} \log_2 \frac{n}{2}\right) + n && \text{Vermutung einsetzen} \\ &= 2 \cdot \left(\frac{n}{2} + \frac{n}{2} (\log_2 n - 1)\right) + n \\ &= n + n \log_2 n - n + n \\ &= n + n \log_2 n \end{aligned}$$



# Substitutionsmethode

- alternative Vermutung

- Beispiel: 
$$T(n) = \begin{cases} 1 & n = 1 \\ 2 \cdot T\left(\frac{n}{2}\right) + n & n > 1 \end{cases}$$

- Vermutung:  $T(n) \in O(n \log n)$

- Lösung: Finde  $c > 0$  mit  $T(n) \leq c \cdot n \cdot \log_2 n$

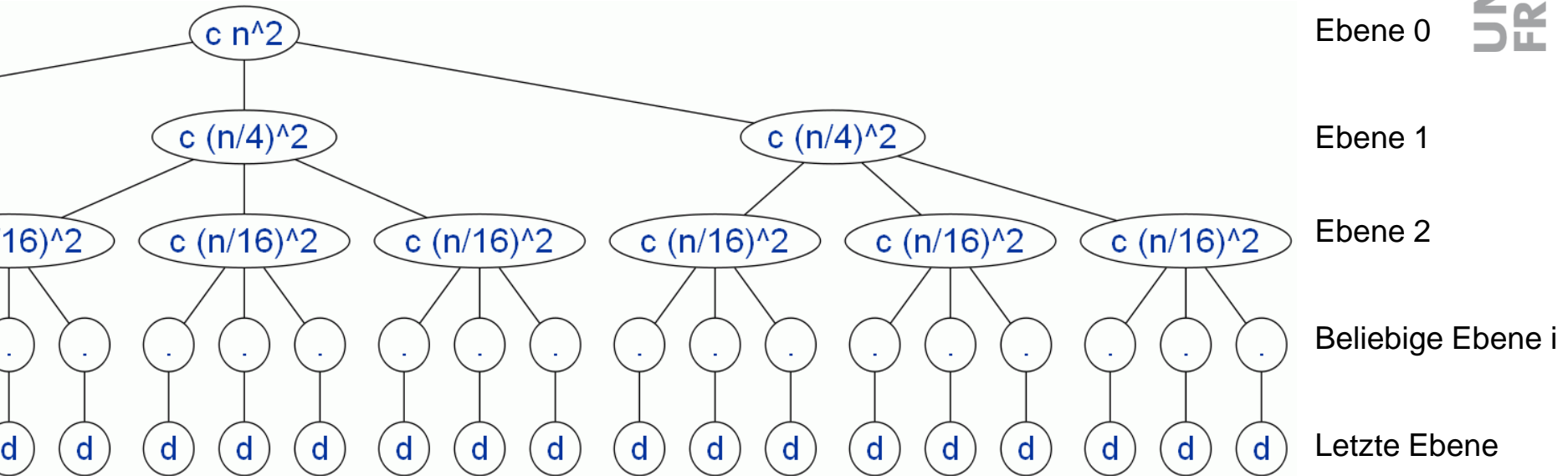
- Induktionsschritt von  $n/2$  nach  $n$ :

$$\begin{aligned} T(n) &= 2 \cdot T\left(\frac{n}{2}\right) + n \\ &\leq 2 \cdot \left(c \cdot \frac{n}{2} \cdot \log_2 \frac{n}{2}\right) + n && \text{Vermutung einsetzen} \\ &= c \cdot n \log_2 n - c \cdot n \cdot \log_2 2 + n \\ &= c \cdot n \log_2 n - c \cdot n + n \\ &\leq c \cdot n \log_2 n \text{ für } c \geq 1 \end{aligned}$$

- Prinzip
- Maximale Teilsumme
  - erste Lösungsansätze
  - Teile-und-Herrsche-Ansatz
  - Laufzeit
- Rekursionsgleichungen
  - Substitutionsmethode
  - Rekursionsbaum-Methode
  - Mastertheorem



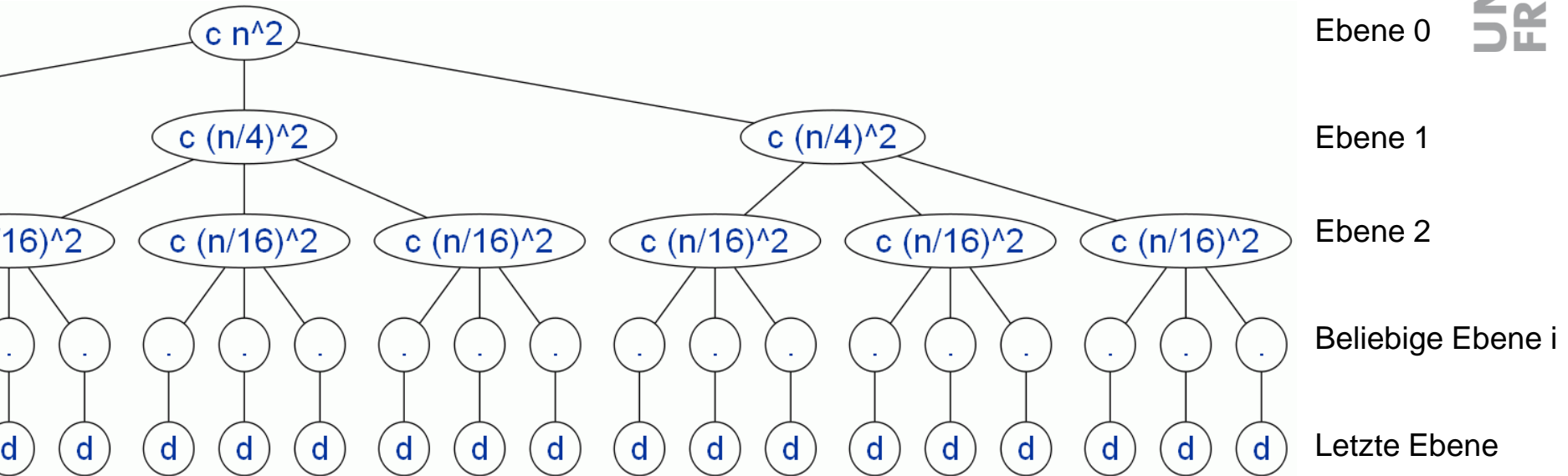
# Rekursionsbaum-Methode



## Kosten (Verbinden der Teillösungen) in Ebenen außer der letzten

- Größe eines Teilproblems in Ebene  $i$ :  $(1/4)^i \cdot n$
- Kosten eines Teilproblems in Ebene  $i$ :  $c \cdot ((1/4)^i \cdot n)^2$
- Anzahl der Teilprobleme in Ebene  $i$ :  $3^i$
- Kosten in Ebene  $i$ :  $3^i \cdot c \cdot \left( \left( \frac{1}{4} \right)^i \cdot n \right)^2 = \left( \frac{3}{16} \right)^i \cdot c \cdot n^2$

# Rekursionsbaum-Methode



## Kosten für die letzte Ebene (Lösen der trivialen Probleme)

- Größe eines Teilproblems in der letzten Ebene:  $1$
- Somit ist die letzte Ebene bei  $(1/4)^i \cdot n = 1 \rightarrow n = 4^i \rightarrow i = \log_4 n$
- Anzahl der Teilprobleme in der letzten Ebene:  $3^{\log_4 n} = n^{\log_4 3}$
- Gesamtkosten in der letzten Ebene:  $d \cdot n^{\log_4 3}$

$$\log(a^b) = b \cdot \log(a)$$

# Rechenspaß mit dem Logarithmus

Anzahl der Teilprobleme in der letzten Ebene  
(Blätter im Baum):

$$\begin{aligned}3^{\log_4 n} &= 3^{\log_4(3^{\log_3 n})} \\ &= 3^{(\log_3 n) \cdot \log_4 3} \\ &= \left(3^{\log_3 n}\right)^{\log_4 3} \\ &= n^{\log_4 3}\end{aligned}$$

nutze  $\log(a^b) = b \cdot \log a$

nutze  $x^{a \cdot b} = (x^a)^b$

(Dieser Term wird uns gleich im Mastertheorem wieder begegnen)

# Gesamtkosten:

- Kosten für Ebene  $i$  waren :  $\left(\frac{3}{16}\right)^i \cdot c \cdot n^2$
- Kosten für letzte Ebene waren:  $d \cdot n^{\log_4 3}$
- Also zusammen:

$$\underbrace{\sum_{i=0}^{(\log_4 n)-1} \left(\frac{3}{16}\right)^i \cdot c \cdot n^2}_{\text{Geometrische Reihe, also konstant, (sogar bei unendlich vielen Ebenen)}} + \underbrace{d \cdot n^{\log_4 3}}_{\log_4 3 < 1, \text{ also wächst viel schwächer als } n^2} \in \mathcal{O}(n^2)$$

Geometrische Reihe,  
also konstant,  
(sogar bei unendlich  
vielen Ebenen)

$\log_4 3 < 1$ , also wächst  
viel schwächer als  $n^2$

→ hier: Kosten für Verbinden der Teillösungen dominieren

# Einschub: Geometrische Reihe

---

- **Geometrische Folge:** Quotient zweier benachbarter Folgenglieder ist konstant
- **Geometrische Reihe:** Die Reihe (kummulative Summe) einer geometrischen Folge
- Für  $|q| < 1$  gilt:

$$\sum_{k=0}^{\infty} a_0 q^k = \frac{a_0}{1 - q}$$

- Also konstant



# Nachweis der Vermutung $O(n^2)$

---

- Gegeben:  $T(n) = 3 T(n/4) + \Theta(n^2)$   
 $\leq 3 T(n/4) + cn^2$
- Vermutung  $T(n) \in O(n^2)$ ,  
also existiert ein  $k > 0$  mit  $T(n) < k \cdot n^2$
- Substitutionsmethode

$$\begin{aligned} T(n) &\leq 3 \cdot T\left(\frac{n}{4}\right) + c \cdot n^2 \\ &\leq 3k \left(\frac{n}{4}\right)^2 + c \cdot n^2 \\ &= \frac{3}{16}kn^2 + c \cdot n^2 \\ &\leq kn^2 \quad \text{für } k \geq (16/13)c \end{aligned}$$

Vermutung einsetzen

- Prinzip
- Maximale Teilsumme
  - erste Lösungsansätze
  - Teile-und-Herrsche-Ansatz
  - Laufzeit
- Rekursionsgleichungen
  - Substitutionsmethode
  - Rekursionsbaum-Methode
  - **Mastertheorem**

- Lösungsansatz für Rekursionsgleichungen der Form

$$T(n) = a T(n/b) + f(n) \text{ mit Konstanten } a \geq 1 \text{ und } b > 1$$

- $T(n)$  beschreibt die Laufzeit eines Algorithmus,
  - der ein Problem der Größe  $n$  in  $a$  Teilprobleme zerlegt,
  - der jedes der  $a$  Teilprobleme rekursiv mit der Laufzeit  $T(n/b)$  löst,
  - der  $f(n)$  Schritte benötigt, um die  $a$  Teillösungen zusammenzusetzen.

# Mastertheorem (einfache Form)

---

- In den Beispielen haben wir gesehen, dass
  - entweder das Verbinden der Teillösungen die Laufzeit dominiert,
  - oder das Lösen der trivialen Probleme,
  - oder beides gleich viel ausmacht
- Bei der einfachen Form des Mastertheorems kann man das anschaulich zeigen (Mehlhorn, Sanders 2.6.2)
- **Einfache Form:** Spezialfall, dass das Verbinden der Teillösungen  $f(n)$  in  $O(n)$  liegt

# Mastertheorem (einfache Form)

- Für eine Rekursionsgleichung der Form

$$T(n) = aT\left(\frac{n}{b}\right) + \underline{cn}$$

Bei der allgemeinen Form steht hier ein beliebiges  $f(n)$

- Gilt:

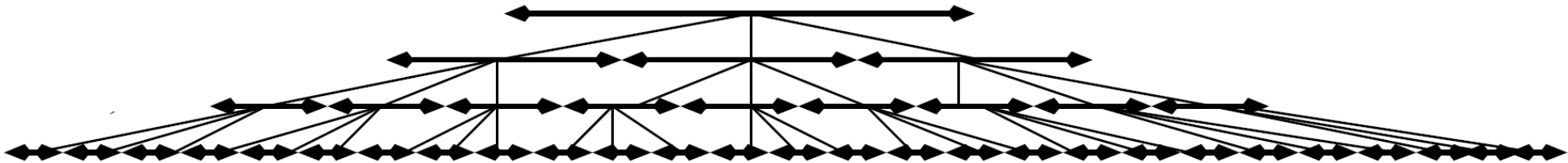
Anzahl der Blätter

$$T(n) = \begin{cases} \Theta(n^{\log_b a}) & \text{if } a > b \\ \Theta(n \log n) & \text{if } a = b \\ \Theta(n) & \text{if } a < b \end{cases}$$

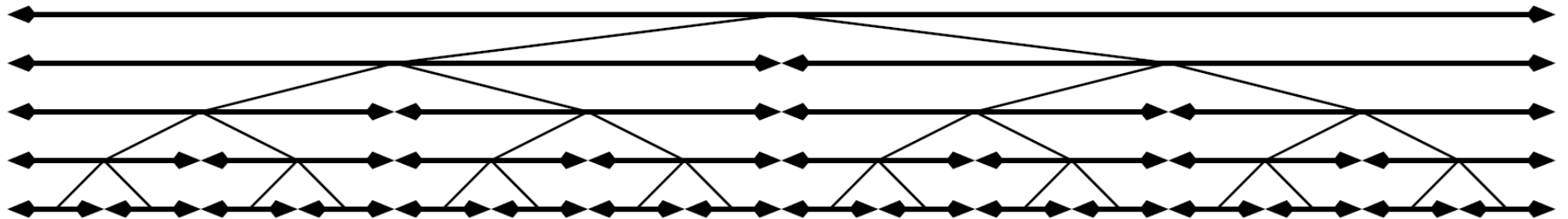
# Mastertheorem (einfache Form)

## ■ Illustration des Aufwandes pro Ebene als Linien

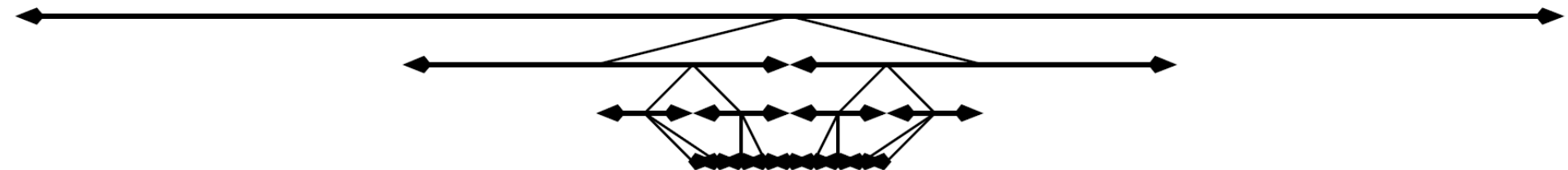
– Fall 1:  $a=3, b=2$ : drei Teilprobleme mit Größe  $\frac{1}{2}$



– Fall 2:  $a=b=2$ : zwei Teilprobleme mit Größe  $\frac{1}{2}$



– Fall 3:  $a=2, b=4$ : zwei Teilprobleme mit Größe  $\frac{1}{4}$



# Mastertheorem (einfache Form)

- Für eine Rekursionsgleichung der Form

$$T(n) = aT\left(\frac{n}{b}\right) + cn$$

- Gilt:

Anzahl der Blätter

$$T(n) = \begin{cases} \Theta(n^{\log_b a}) & \text{if } a > b \\ \Theta(n \log n) & \text{if } a = b \\ \Theta(n) & \text{if } a < b \end{cases}$$

**Fall 1:** Lösen der Trivialprobleme (letzte Ebene) dominiert die Laufzeit

**Fall 2:** Jede Ebene gleich teuer, ( $\log n$  Ebenen)

**Fall 3:** Verbinden der Teillösungen (erste Ebene) dominiert die Laufzeit

- Beweis: über geometrische Reihe.

- Zahl der Operationen pro Ebene (vorwärts oder rückwärts) ist um konstanten Faktor kleiner

# Mastertheorem (allgemeine Form)

---

Rekursionsgleichung:  $T(n) = aT\left(\frac{n}{b}\right) + f(n)$

- Fall 1:  $T(n) \in \Theta\left(n^{\log_b a}\right)$  falls  $f(n) \in \mathcal{O}\left(n^{\log_b a - \epsilon}\right)$   $\epsilon > 0$ 
  - Operationen in letzter Ebene (Lösen der Trivialprobleme) dominieren die Kosten
- Fall 2:  $T(n) \in \Theta\left(n^{\log_b a} \log n\right)$  falls  $f(n) \in \Theta\left(n^{\log_b a}\right)$ 
  - Jede Ebene gleich teuer
- Fall 3:  $T(n) \in \Theta\left(f(n)\right)$  falls  $f(n) \in \Omega\left(n^{\log_b a + \epsilon}\right)$   $\epsilon > 0$ 
  - Operationen in erster Ebene (Verbinden der Teillösungen) dominieren die Kosten
$$af\left(\frac{n}{b}\right) \leq cf(n) \quad 0 \leq c \leq 1$$
$$n > n_0$$



# Beispiele

---

■ **Fall 1:**  $T(n) \in \Theta(n^{\log_b a})$  falls  $f(n) \in \mathcal{O}(n^{\log_b a - \epsilon})$   $\epsilon > 0$

■  $T(n) = 8T\left(\frac{n}{2}\right) + 1000n^2$

$a = 8, \quad b = 2, \quad f(n) = 1000n^2, \quad \log_b a = \log_2 8 = 3$

also  $n^3$  Blätter

$f(n) \in \mathcal{O}(n^{3-\epsilon}) \Rightarrow T(n) \in \Theta(n^3)$

■  $T(n) = 9T\left(\frac{n}{3}\right) + 17n$

$a = 9, \quad b = 3, \quad f(n) = 17n, \quad \log_b a = \log_3 9 = 2$

also  $n^2$  Blätter

$f(n) \in \mathcal{O}(n^{2-\epsilon}) \Rightarrow T(n) \in \Theta(n^2)$

# Beispiele

- Fall 2:  $T(n) \in \Theta(n^{\log_b a} \log n)$  falls  $f(n) \in \Theta(n^{\log_b a})$

- $T(n) = 2T\left(\frac{n}{2}\right) + 10n$

$$a = 2, \quad b = 2, \quad f(n) = 10n, \quad \log_b a = \log_2 2 = 1$$

also  $n^1$  Blätter

$$f(n) \in \Theta(n^{\log_2 2}) \Rightarrow T(n) \in \Theta(n \log n)$$

- $T(n) = T\left(\frac{2n}{3}\right) + 1$

$$a = 1, \quad b = \frac{3}{2}, \quad f(n) = 1, \quad \log_b a = \log_{\frac{3}{2}} 1 = 0$$

also  $n^0 = 1$  Blatt

$$f(n) \in \Theta\left(n^{\log_{\frac{3}{2}} 1}\right) \Rightarrow T(n) \in \Theta(n^0 \log n) = \Theta(\log n)$$

# Beispiele

■ Fall 3:  $T(n) \in \Theta(f(n))$  falls  $f(n) \in \Omega(n^{\log_b a + \epsilon})$   $\epsilon > 0$

$$af\left(\frac{n}{b}\right) \leq cf(n) \quad 0 \leq c \leq 1$$

$$n > n_0$$

■  $T(n) = 2T\left(\frac{n}{2}\right) + n^2$

$$a = 2, \quad b = 2, \quad f(n) = n^2, \quad \log_b a = \log_2 2 = 1$$

also  $n^1$  Blätter

$$f(n) \in \Omega(n^{1+\epsilon})$$

$$2\left(\frac{n}{2}\right)^2 \leq c \cdot n^2 \quad \Rightarrow \quad \frac{1}{2}n^2 \leq c \cdot n^2 \quad \Rightarrow \quad c \geq \frac{1}{2}$$

$$T(n) \in \Theta(n^2)$$

# Master-Theorem

---

- lässt sich nicht immer anwenden

- $T(n) = 2T\left(\frac{n}{2}\right) + n \log n$

$$a = 2, \quad b = 2, \quad f(n) = n \log n, \quad \log_b a = \log_2 2 = 1$$

also  $n^1$  Blätter

- Fall 1:  $f(n) \notin \mathcal{O}(n^{1-\epsilon})$

- Fall 2:  $f(n) \notin \Theta(n^1)$

- Fall 3:  $f(n) \notin \Omega(n^{1+\epsilon})$

$n \log n$  ist asymptotisch größer als  $n$ ,  
aber nicht polynomial größer

# Zusammenfassung

## ■ Mastertheorem

$$T(n) = aT\left(\frac{n}{b}\right) + f(n)$$

- Drei Fälle, je nachdem welcher Teil die Laufzeit dominiert.
- **Fall 1:** Lösen der Trivialprobleme (letzte Ebene) ist **polynomial größer** als Verbinden der Teillösungen (erste Ebene)  
→  $T(n) \in \Theta\left(n^{\log_b a}\right)$      $T(n) \in \Theta(\text{Anzahl der Blätter})$
- **Fall 2:** Jede Ebene gleich teuer, ( $\log n$  Ebenen)  
→  $T(n) \in \Theta\left(n^{\log_b a} \log n\right)$
- **Fall 3:** Verbinden der Teillösungen (erste Ebene) dominiert die Laufzeit  
→  $T(n) \in \Theta(f(n))$
- Gilt nur für „polynomial größer“, da sonst der Beweis mit der geometrischen Reihe nicht funktioniert

# Übungsaufgabe

---

- Mastertheorem auf verschiedene Beispiele anwenden.