

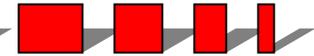
Modell-Selektion bei SVM

Janis Fehr

Institut für Informatik

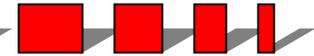
Universität Freiburg

WS2002



Übersicht

- **Motivation**
- **Maße für die Modell Qualität**
- **Allgemeine Verfahren**
- **SVM Verfahren**
- **Implementierungen**
- **Literatur**



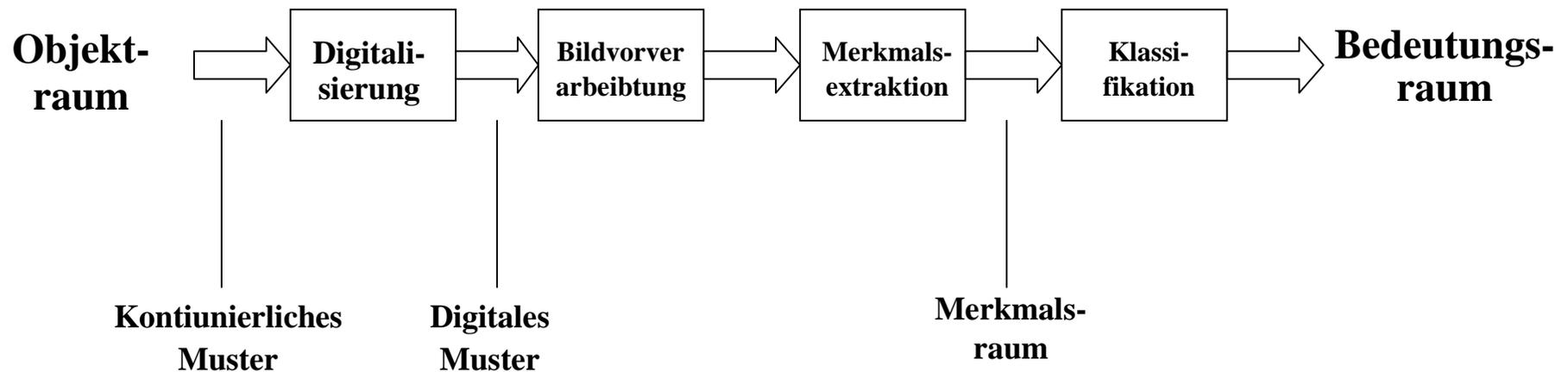
Übersicht



- **Motivation**
- **Maße für die Modell Qualität**
- **Allgemeine Verfahren**
- **SVM Verfahren**
- **Implementierungen**
- **Literatur**

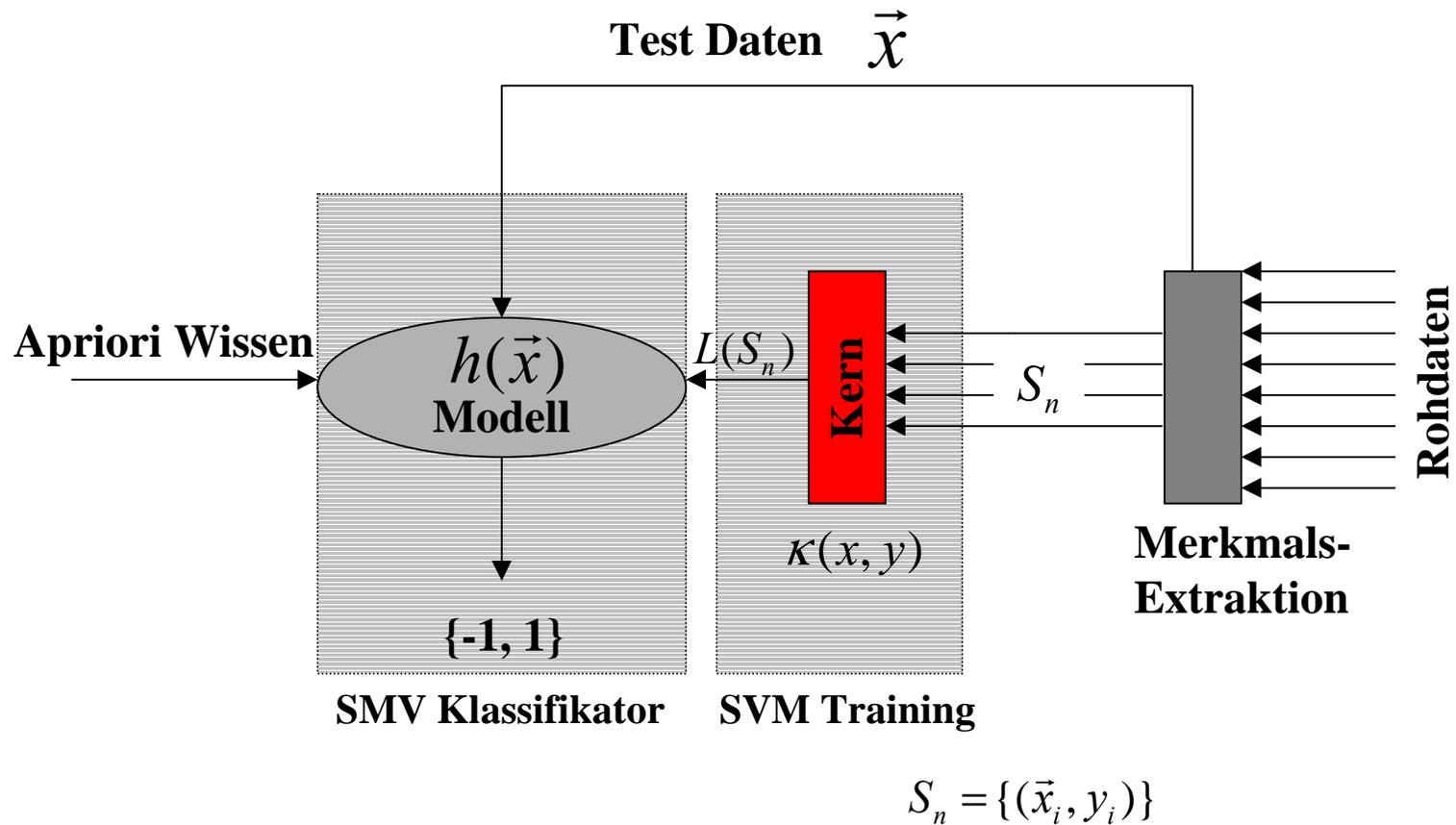


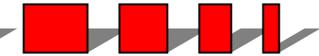
Mustererkennungskette





SVM Modell-Bildung

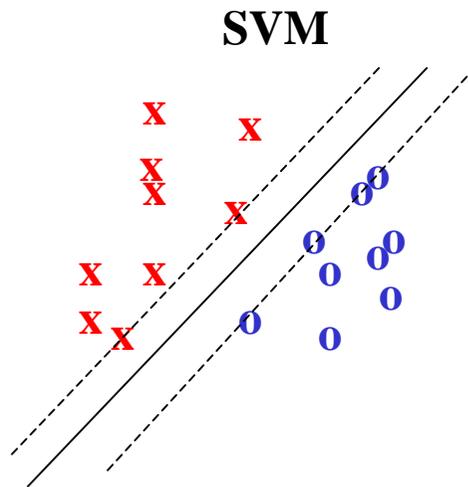




SVM Training : Parameter

Duales Maximierungsproblem :

$$L(\alpha) = \sum_{i=1}^n \alpha_i - \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^n y_i y_j \alpha_i \alpha_j K(x_i, x_j)$$



mit

$$\sum_{i=1}^l y_i \alpha_i = 0$$

$$C \geq \alpha_i \geq 0$$

Kern Parameter:

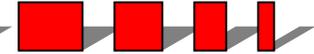
Linear $K(x, y) = x \cdot y$

Polynomial $K(x, y) = (x \cdot y + c)^d$

Gauß $K(x, y) = \exp(-\|x - y\|^2 / 2\sigma^2)$

Sigmoid $K(x, y) = \tanh(k(x \cdot y) + \theta)$

Nur wenige Parameter beeinflussen das Modell ...



Auswahl der Modell Parameter

Probleme:

- Was ist ein gutes Modell ?
- Lerndaten sind „teuer“ und nur beschränkt verfügbar.

$$S_n = \{(\vec{x}_i, y_i) \mid i = 1 \dots n, y \in \{-1, 1\}\}$$



Was ist ein gutes Modell ?

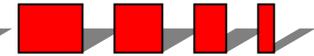
Intuitiv: „Ein Modell, dass alle Testdaten richtig klassifiziert“

Formal: Nicht trivial, da S_n endlich. Menge M der möglichen Testdaten aber in der Regel unendlich oder zumindest sehr viel größer.

Abschätzung:

$$S_n \rightarrow h(M)$$

Generalisierung



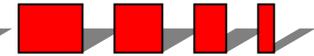
Definition: Modell-Selektion

„Wahl der Modellparameter zur Optimierung der geschätzten Modell-Güte von $h(M)$ anhand der zur Verfügung stehenden Lerndatensätze S_n .“



Übersicht

- Motivation
- • Maße für die Modell Qualität
 - $\text{Rec}(h)$
 - $\text{Prc}(h)$
 - F1
 - VC-Dimension
- Allgemeine Verfahren
- SVM Verfahren
- Implementierungen
- Literatur



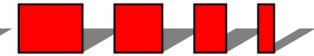
Maße für Modell Qualität

Geg. : 2 Klassen Problem mit $h(\vec{x}) = \{-1,1\}$

Recall :Rec(h) := Wahrscheinlichkeit für $(\vec{x},1) \Rightarrow h(\vec{x}) = 1$

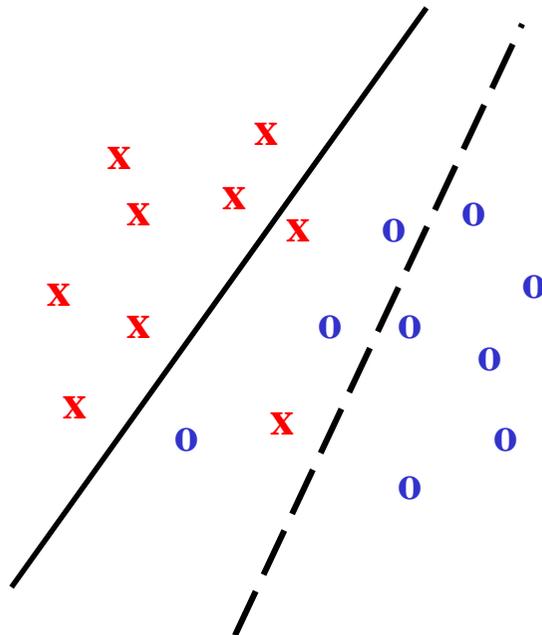
Precision: Prec(h) := Wahrscheinlichkeit für $h(\vec{x}) = 1 \Rightarrow (\vec{x},1)$

Sensitivität / Spezifität



Trade off: Rec(h) vs. Prec(h)

Geg. : 2 Klassen Problem mit $h(\vec{x}) = \{-1,1\}$ $x=(-1)$ $o=1$



**Rec(h) gut,
Prec(h) schlecht.**

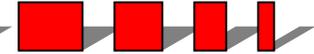
**Rec(h) schlecht,
Prec(h) gut.**

F1 - Wert

- **Prec(h) und Rec(h) alleine sind nur wenig aussagekräftig.**
- **F1 - Wert als geometrisches Mittel**

$$F_1 = \frac{\text{Prec}(h) + \text{Rec}(h)}{2}$$

Neben F_1 als Modell-Qualität, wird auch die Fehlerrate $Err(h)$ eines Modells zur Modell-Selektion herangezogen.



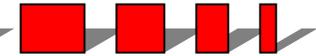
Maß für die Mächtigkeit des Modells (eng. model power)

Wie hoch ist der Fehler der erwarteten Modell-Qualität ?

Ist das Modell mächtig genug für die Komplexität des Problems ?

Wie Mächtig ist das Modell ?

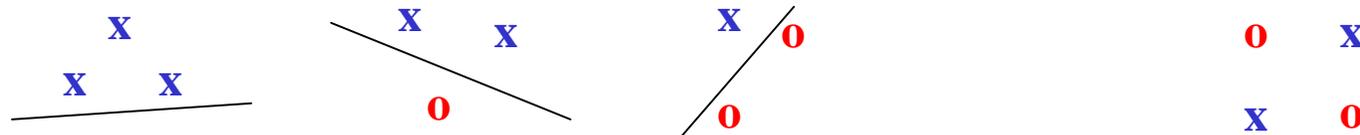
=> VC-Dimension als Maß der Mächtigkeit eines Modells



VC - Dimension (Vapnik, Chervonenkis)

Intuitiv: „Die VC-Dimension gibt die Anzahl der vom Modell (unabhängig von der Belegung) garantiert separierbaren Datensätze an.“

Beispiel: geg. linearer Kern im R^2



$$VC - Dim(R^2) = 3$$



VC - Dimension (Vapnik, Chervonenkis)

Formal : Sei $\Psi(\vec{p}) := \{\psi(\vec{x}, \vec{p}) \mid \psi(\vec{x}, \vec{p}) \in \{-1, 1\}\}$ Die Menge aller
Möglichen Funktionen eines Modells, mit den Testdaten \vec{x}
und Parametern \vec{p}

$$VC - Dim(\Psi(\vec{p})) := |i| \text{ mit } 1..i : \forall \vec{x}_i \exists \psi(\vec{x}_i, \vec{p}) = \{-1, 1\}$$

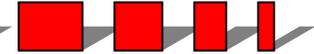
Lemma:

linear

nicht linear

für $R^n : VC - Dim(\Psi(\vec{p})) = n + 1$

für $H : VC - Dim(\Psi(\vec{p})) = Dim(H) + 1$



Übersicht

- **Motivation**
- **Maße für die Modell Qualität**
-  • **Allgemeine Verfahren**
 - **Training Error**
 - **Hold-Out Testing**
 - **Cross-Validation**
 - **Leave-One-Out (loo)**
- **SVM Verfahren**
- **Implementierungen**
- **Literatur**

Allgemeine Verfahren zur Modell-Selektion

Einige Definitionen:

$Err^n(h)$ =: die „wahre“ Fehlerrate eines Modells h
bei n Trainingssätzen.

$$S_n := ((\vec{x}_1, y_1), \dots, (\vec{x}_n, y_n))$$

Trainingssatz

$$L(h(\vec{x}), y) =: \begin{cases} 1 & h(\vec{x}, y) \neq y \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

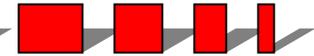
0/1-loss Funktion.

Training - Error

Trainiere Modell h mit allen n Trainingsdatensätzen und setze sie mit der Anzahl der falsch klasifizierte \vec{x} ins Verhältnis.

$$Err_{emp}^n(h) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n L(h(\vec{x}_i), y_i)$$

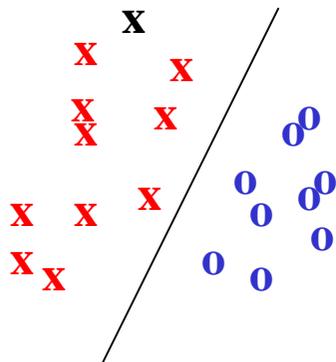
Keine Generalisierung !



Wie gut ist die Schätzung von $Err^n(h)$ durch $Err_{emp}^n(h)$?

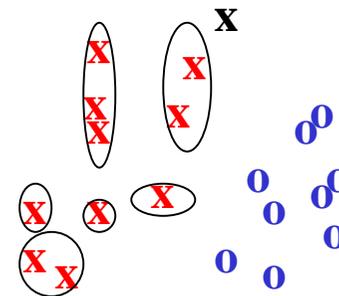
Qualität hängt von der Mächtigkeit des Modells und der Anzahl der Trainingsätze ab.

Einfaches Modell,



$$VC - Dim(h) = 3$$

Komplexes Modell



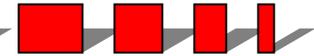
Overfitting !

$$Err_{emp}^n \ll Err^n$$

Abschätzung von Err^n durch Err_{emp}^n

$$Err^n(h) \leq Err_{emp}^n(h) + 2\sqrt{\frac{VC - Dim(\ln \frac{2n}{VC - Dim(h)} + 1) - \ln \frac{\eta}{4}}{n}}$$

Obere Schranke nach [Wapnik, Tscherwonenkis, 1979]



Hold-Out-Testing

Teile die zur Verfügung stehenden Datensätze in Trainingsätze und Testsätze auf.

$$S_l^{train} \cup S_k^{test} = S_n$$

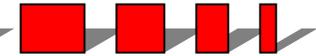
$$Err_{ho}^{l,k}(h) = \frac{1}{k} \sum_{(\vec{x}_i, y_i) \in S_k^{test}} L(h(\vec{x}_i, y_i))$$

Wie gut ist die Schätzung von $Err^n(h)$ durch $Err_{ho}^{l,k}(h)$?

Allgemein: $Err^n(h) < Err_{ho}^{l,k}(h)$.

Auf Grund der geringeren Anzahl der Trainingssätze, wird Hold-Out ein schlechteres Modell liefern.

Was ist eine gute Wahl für l und k ?

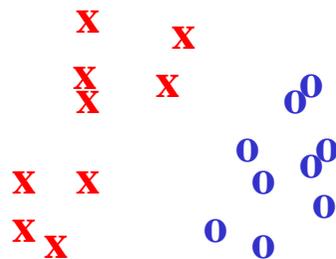


Cross - Validation

Idee: führe Hold-Out-Testing nicht nur 1 mal, sondern $m=n/k$ mal aus.

$$\forall \delta = 1 \dots m : \quad S_{l,\delta}^{train} \cup S_{k,\delta}^{test} = S_n$$

$$Err_{ho}^{k,\delta}(h) = \frac{1}{k} \sum_{(\vec{x}_i, y_i) \in S_{\delta}^{test}} L(h(\vec{x}_i, y_i))$$



$$\Rightarrow Err_{ho}^k(h) = \frac{1}{m} \sum_{\delta=1}^m Err_{ho}^{k,\delta}(h)$$

Cross - Validation(2)

- Verfahren liefert eine gute Schätzung von $Err^n(h)$.
- Implementiert in *libSVM*

Aber :

- Sehr rechenintensiv. Modell muss m mal trainiert werden.

Alternative: Vereinfachung von Cross-Validation zu Leave-One-Out

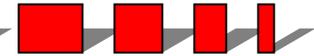
Leave-One-Out (loo)

Idee : Cross-Validation mit $k=1$, d.h. entferne jeweils den i -ten Trainingsatz aus S_n und trainiere mit dem Rest das Modell $h^{\setminus i}$

$$Err_{loo}^n(h) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n L(h^{\setminus i}(\vec{x}_i, y_i))$$

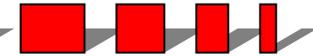
Eigenschaften:

- Liefert sehr gute Schätzung von $Err^n(h)$.
Da Cross-Validation approximiert wird .
- Scheinbar hohe Berechnungskomplexität:
Modell wird n -mal berechnet !



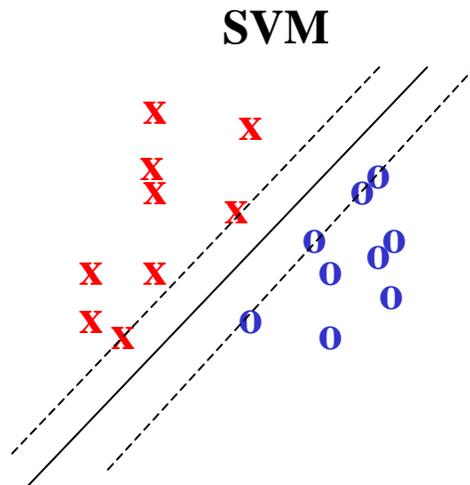
Übersicht

- Motivation
- Maße für die Modell Qualität
- Allgemeine Verfahren
- • SVM Verfahren
 - l_{oo}
 - Vector-Span
 - $\alpha\xi$ - Estimator
- Implementierungen
- Literatur



loo bei SVM

loo:
$$Err_{loo}^n(h) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n L(h^{\setminus i}(\vec{x}_i, y_i)) \text{ für } \forall \vec{x}_i \in S_n$$



$$Err_{loo-SVM}^n(h) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n L(h^{\setminus i}(\vec{x}_i, y_i))$$

für $\forall \vec{x}_i \in S_n : \alpha_i > 0$

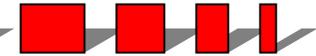
Teste nur noch die Support Vektoren !

$$L(\alpha) = \sum_{i=1}^n \alpha_i - \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^n y_i y_j \alpha_i \alpha_j K(x_i, x_j)$$

loo bei SVM (2)

- **Beschleunigung von loo durch Ausnutzen der Eigenschaften der SVM.**
- **Liefert bekannt gute Ergebnisse.**
- **ABER: für große n kann es auch sehr viele Support Vektoren geben.
Rechenaufwand immer noch groß.**

Lösung : Anstelle $Err_{loo-SVM}^n(h)$ zu berechnen, Schätzt man $Err_{loo-SVM}^n(h)$ ab.



Schätzen von $Err_{loo-SVM}^n(h)$

Obere Schranke :
$$Err_{loo-SVM}^n(h) \leq \frac{1}{n} \text{Anz}(\vec{x}_i) : \alpha_i > 0$$

Die Anzahl der Fehlklasifikationen ist kleiner gleich der Anzahl der Support Vektoren

Aber: Nicht alle SV haben den gleichen Einfluß auf die Modell-Bildung.

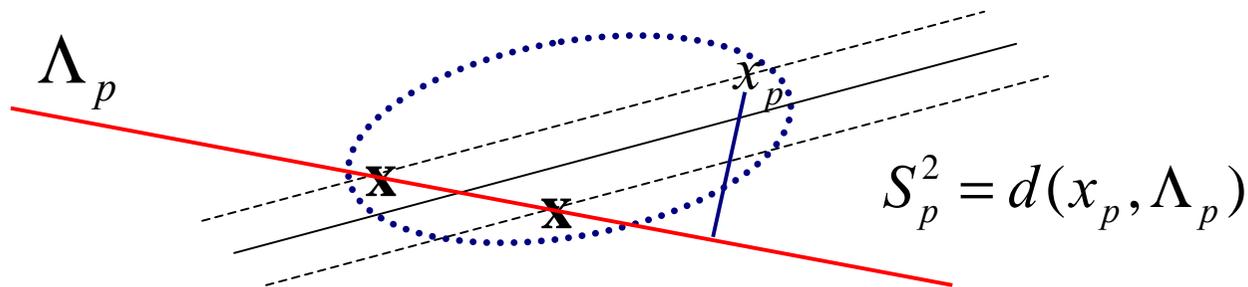
Bsp.:





Support Vector Span

$$\Lambda_p = \left\{ \sum_{\substack{i=1 \\ \{i \neq p / 0 < \alpha_i < C\}}}^l \lambda_i x_i, \sum_{i=1, i \neq p}^l \lambda_i = 1, 0 \leq \alpha_i + y_i y_p \alpha_p \lambda_i \leq C \right\}$$



**Kleinste Ellipse die alle SV enthält
mir Durchmesser D**

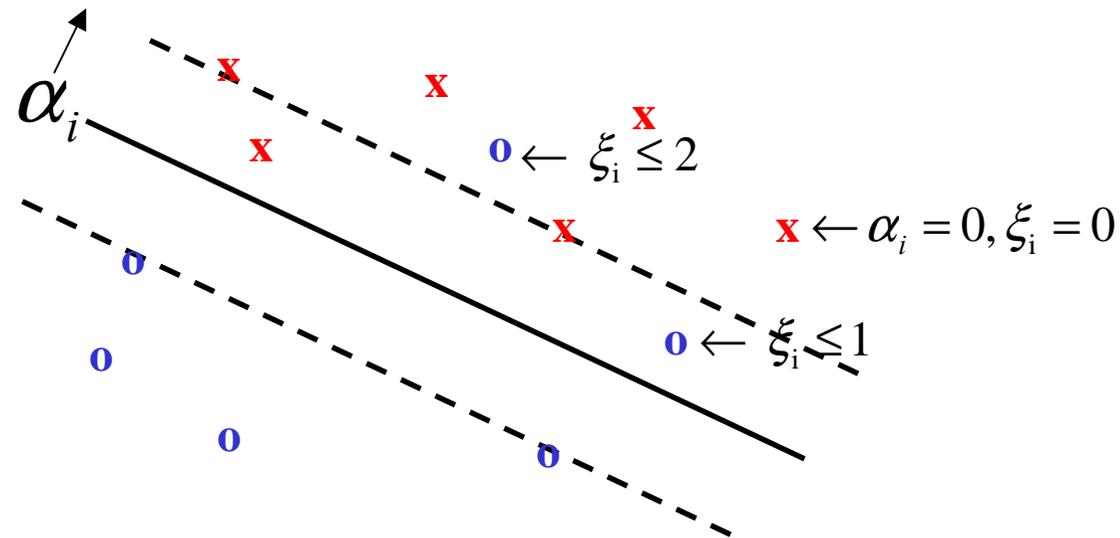
Vektor Span : S_p^2

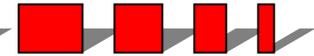
$$Err_{loo-vs}^n(h) \leq \sum_{p=1}^n \bar{x}^p \quad \text{mit} \quad \alpha_p \geq \frac{1}{S_p \max(D, \frac{1}{\sqrt{C}})}$$

$\alpha\xi$ – Estimator

Weiterer Ansatz zur Schätzung von loo. Nach T.Joachims, implementiert in *SVMLight*.

Obere Schranke: $Err_{\xi\alpha}^n(h) = \frac{d}{n}$ mit $d = |\{i : (2\alpha_i R_\Delta^2 + \xi_i) \geq 1\}|$





Übersicht

- **Motivation**
- **Maße für die Modell Qualität**
- **Allgemeine Verfahren**
- **SVM Verfahren**
- **Implementierungen**
- **Literatur**



Übersicht

- **Motivation**
- **Maße für die Modell Qualität**
- **Allgemeine Verfahren**
- **SVM Verfahren**
- **Implementierungen**
- **Literatur**



Literatur

[T. Joachims: Estimating the Generalization Performance of a SVM Efficiently, 1999](#)

(Allgemeine Verfahren und loo Schätzung)

<http://citeseer.nj.nec.com/joachims00estimating.htm>

[C.J.C. Burges: A Tutorial on Support Vector Machines for Patter Recognition](#)

(VC-Dim)

<http://www.ai.mit.edu/people/polina/Papers/miccai00.ps.gz>

[O. Chapelle, V. Vapnik: Model Selection for Support Vector Machines](#)

(Vector Span)

<http://citeseer.nj.nec.com/chapelle00model.html>

[P. Bannett: A Pattern Search Method for Model Selection of Support Vector Regression](#)

(loo)

<http://www.siam.org/meetings/sdm02/proceedings/sdm02-16.pdf>

[T.L. Bailey, C. Elkan: Estimating the Accuracy of Learned Concepts](#)

<http://citeseer.nj.nec.com/bailey93estimating.htm>